

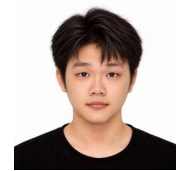
唐何

求职意向: B 端 AI 产品经理 / 技术型产品经理

19174148197 | tomhank2020@163.com | 上海

github.com/het2333

【待补充: 可外部访问的作品集 / Demo 链接】



个人概述

系统科学硕士, 聚焦 B 端 AI 产品。具备工业询报价与企业知识工作台实践, 覆盖用户访谈、需求优先级、AI 方案取舍、研发协作和业务验收; 能参与原型开发, 以真实使用审计与分层评测推动迭代。

工作经历

杭州智能科技有限公司 | AI Agent 开发工程师

2026.05 - 至今

- **产品设计与实现:** 负责 RFQ 结构化、选品复核及评测迭代的需求与交互, 参与字段契约、DeepSeek 抽取接入、React 工作台和评测脚本实现。
- **协作与验收:** 在 2 人核心团队中负责需求、流程、方案取舍和业务验收; 与开发者共同明确接口契约、讨论实现成本, 依据实际操作、失败案例与回归结果安排迭代。

项目经历

Commexa | 工业询价与报价平台

产品负责人 2026.05 - 2026.09

服务一家工业电气经销商的 8 名报价销售、2 名技术选品人员, 覆盖邮件、微信与采购清单来源的询价, 辅助逐行整理、选品核对和报价准备。

【待补充: 项目、4 周使用及 8 周统计的起止日期】

- **需求验证:** 访谈 6 名销售、2 名技术人员, 并观察 30 份历史询价; 针对俗称与型号难检索、内部编码重复核对、漏行漏数量及审批版次混淆, 确定逐行结构化、候选比较、例外分流与版本约束。
- **方案取舍:** 完整型号优先精确召回, 口语描述补充词项与向量检索, 再重排和证据复核; 内部 SKU / 目录缺资料转内部核对, 仅对影响选型且客户能回答的信息发起澄清。
- **审核与验收:** 分离模型建议与执行, 人工确认商品与数量, 价格取权威来源, 改版重校审批; 按销售、技术、审批及管理员角色验收缺数量、禁止替代、ERP 断线、重复提交和旧版操作, 核对数据保存与状态。
- **使用验证:** 10 名员工连续使用 4 周, 处理 240 份询价; 审计其中 120 份、600 行: 提取无需修改 552/600 (92%), 唯一推荐覆盖 420/600 (70%), 人工审核后原样采用 399/420 (95%)。
- **实测效果:** 30 份 10-15 行含附件询价, 从打开询价至保存待审批草稿平均 60→32 分钟 (下降 46.7%), 含模型等待与人工审核, 排除客户补资料、供应商回价及主管审批等待; 8 周有效询价完成 240/300 份审核报价草稿, 完成率 80%。
- **反馈迭代:** 根据销售、技术和主管反馈, 迭代待处理队列、区分资料缺失与客户需求缺失、显式提示报价版次与审批状态; 通过固定回归集和下一周期抽检验证。

基于 Onyx Community v4.8.1，面向制度查询、员工入职和组织信息检索，扩展企业知识接入与中文使用场景，集成 Presenton。

【待补充：项目起止时间、用户访谈或需求依据、首期范围与取舍】

- **产品与集成：**围绕飞书知识与组织信息、中文 PDF OCR、企业术语和 Agent 模板推进二次开发，复用上游搜索问答能力，梳理知识库绑定、工具调用与来源引用流程。
- **关键取舍：**针对企业缩写与中英术语设计词表和查询扩展；将用户隔离、身份未就绪暂停请求、鉴权失败隐藏缓存和来源权限复核纳入验收条件。
- **迭代交付：**基于 Python/FastAPI 与 Next.js 推进企业功能扩展，完成部分合成中文资料的本地链路验证；企业真实语料、SSO、并发与整体验收仍在推进。
- **评测设计：**使用 Recall@K、MRR 分别检查召回与排序，回归权限和失败分支；通过公开仓库记录迭代，GitHub 103 Stars（截至 2026.10.07）。

【待补充：评测集规模与前后指标、真实用户反馈、本人独立完成模块】

教育经历

上海理工大学 系统科学 硕士	2023.09 - 2026.06
湖南财政经济学院 国际经济与贸易 本科	2019.09 - 2023.06

研究方向：强化学习自动驾驶 | 中国研究生数学建模竞赛二等奖（2023、2024）

专业能力

- **产品设计：**用户访谈、需求优先级、流程与异常设计、人工确认/审批、权限边界、可验证的验收条件。
- **AI 与评测：**Agent workflow、工具调用、RAG、混合检索与引用；按抽取质量、推荐覆盖、人工采用和总耗时分别定义指标。
- **技术协作：**Python/FastAPI、TypeScript/React、SQL；参与可演示原型、接口联调与回归脚本，借助 AI 编程工具辅助开发、调试和测试。

学术研究

Safe, Efficient, and Energy-Saving Speed Control for Autonomous Driving Based on Reinforcement Learning
Proc. IMechE, Part D: Journal of Automobile Engineering

【待补充：作者顺序、发表/录用状态、年份及 DOI】

Separating State Reconstruction from Fault Removal in Robot Recovery Evaluation | IEEE ICRA（投稿中）

【待补充：投稿年份、作者顺序及本人研究贡献】